Aanpassingen retractable V0.3A

* Maintenance menu :
  + Slider met snel naar links doen, wil niet naar de laagste waarde
    - Waarschijnlijk iets met de beperking op 400 te doen ?
    - Beperking tot 400 zal er bij de nieuwe pcb V0.32 eruit moeten door de aansturing met opamp heeft hij het hele bereik van 0..5V tot beschikking.
  + Bedien elementen wat dichter bij elkaar zodat het makkelijk zonder te verkleinen op 1 scherm kan.
  + Bij het opslaan van de ingestelde waarden van stuurwiel duidelijk laten zien dat ze opgeslagen zijn, (een melding, of het op en neer gaan van een knop, 3d knop die on click reageert)
* Nieuwe versie van print V0.32 heeft een jumper die met GPIO27 zit verbonden.
  + Deze wordt gebruikt om in maintenance mode te starten hierin worden dan geen uitgangen gezet bij opstarten.
  + Er moet een mogelijkheid zijn om alle ingangen te visualiseren en alle uitgangen onconditioneel aan of uit te zetten. Dit is belangrijk om eventuele kabelbreuk te detecteren. Ook de Analoge input waarde laten zien (niet ingeschaald) en de Slider om Analoog uit te sturen.
  + De functie van het maintenance menu wijkt bij GPIO27 is “Hoog” dus af van de functie maintenance GPIO27 is “Laag” . (was voorheen AEnable dus wordt nu een INPUT!!)
  + Er zit geen Analog Enable meer op de nieuwe print. Dus er moet een mogelijkheid zijn om naar de DAC een Eeprom waarde te schrijven die de middenstand van de Rotatie motor moet aannemen. Dit betekend bij opstarten dat of de Rotatiemotor Enable nu aan of uit staat de rotatie motor in de middenstand (Home) staat. Ik heb een voorbeeld routine van het schrijven en lezen van de DAC Eeprom !!, ook hier weer een save knop om de waarde naar de Eeprom te schrijven (eerst leven van Eeprom, als waarde verschild deze wegschrijven, en anders niet , om de levensduur van de Eeprom )
  + Bij het weghalen van de Rotatiemotor Enable , moet de DAC ook de waarde van de middenstand aannemen. (oftewel als Omhoog gaan gekozen wordt)
  + Bij het naar beneden gaan moet de analoge uitsturing in de middenstand staan. (de gekalibreerde waarde) onderaan gekomen moet de Enable geactiveerd worden, en na 2 sec de sturing van het stuurwiel naar de DAC worden geactiveerd. Dit weer om niet bij het naar beneden gaan gelijk de motor te laten draaien naar de actuele stand van het stuurwiel.
* WebSerial scherm
  + De I2C IO adressen displayen bij de “!” keuze
  + De ingestelde waarden van de kalibratie laten zien
  + Eeprom waarden van de DAC laten zien. (heb routines hiervoor reeds geschreven, dus voor integratie en hergebruik)
* Eventueel in het startscherm laten zien of na initialisatie de componenten aanwezig zijn. Vast na opstart in begin scherm zetten
  + IO expander available / IO expander not available
  + Analog Output available / Analog Output not available

Dit om vroegtijdig te zien of er een probleem in het systeem zit